

Plano e Relatório Semestral de Atividades Docentes: Planejamento 2017/2

Dados Cadastrais	
Campus:	Chapecó
Nome:	Romulo Lira Milhomem
Siape:	2403621
Regime de trabalho:	40 horas DE
Efetivo:	Sim - Em estágio probatório
Afastamento:	Não
Área principal de atuação:	AUTOMAÇÃO
Titulação:	Mestre

RESUMO - CH TOTAL: 39			
Atividade	CH	Atividade	CH
1. Atividades de Ensino	39	4. Gestão e Representação	0
2. Atividades de Pesquisa	0	5. Atividades de Capacitação	0
3. Atividades de Extensão	0		

1. Atividades de ensino								
1.1 Aulas								
Tipo de oferta	Bolsa?	Tipo de curso	Curso	Componente curricular	Nova?	Nº aulas	Duração (min)	CH
Periódica	Não	Graduação	Engenharia de Controle e Automação	Sinais e Sistemas Lineares	Sim	80	55	4
Periódica	Não	Graduação	Engenharia de Controle e Automação	Projeto Integrador II	Sim	80	55	4
Periódica	Não	Graduação	Técnico em Eletroeletrônica	Circuitos Elétricos 1	Sim	60	55	3
Periódica	Não	Graduação	Engenharia de Controle e Automação	Teoria e Prática de Controle	Sim	80	55	4

Subtotal: 15.00

1.2 Atividades de organização de ensino	
Atividade	CH
Atividades de organização de ensino	15

Subtotal: 15.00

1.3 Atividades apoio ao ensino		
Tipo	Estudantes envolvidos	CH
Atendimento extra-classe a discentes		2
Orientação de trabalho de conclusão de curso (técnico, graduação, especialização)	Orientação de TCC do Aluno ARTHUR DA ROSA. Tema: ESTUDO COMPARATIVO DE TÉCNICAS DE CONTROLE APLICADAS EM UM PÊNDULO INVERTIDO.	2
Supervisão e orientação direta de estágio	Orientação de estágio do aluno Felipe Ragnini.	1
Coorientação de trabalho de conclusão de curso, dissertação ou tese (técnico, graduação, especialização, mestrado, doutorado)	Coorientação de TCC do Aluno ROGER BIAZZI. Tema: Aplicação de Redes Neurais Artificiais no Ajuste de Controladores.	1
Reuniões pedagógicas (área, curso, departamento)	Reuniões dos cursos de Engenharia de Controle e Automação	1
Orientação de trabalho de conclusão de curso (técnico, graduação, especialização)	Orientação de TCC do Aluno GUILHERME TAMIOZZO. Tema: Controle de Um Pêndulo Invertido aplicado a um Robô Segway.	2

Subtotal: 9.00

2. Atividades de Pesquisa (não informado)

3. Atividades de Extensão (não informado)

4. Atividades de Gestão e Representação

4.1 Gestão (não informado)

4.2 Designação (não informado)

4.3 Representação (não informado)

5. Capacitação (não informado)

Informações sobre avaliação do planejamento

Aprovado pela chefia em 11/08/2017 16:01:15

Avaliador: jacson

Informações sobre preenchimento do plano

Preenchimento inicial

27/06/2017 10:57:12

Última alteração

08/08/2017 09:21:19